

Compléments sur le chapitre 3: Application linéaire

7/

Démonstration de la proposition 8.1: Immédiat

Soit $u: E \rightarrow F$ une application linéaire. Soient $(\alpha, \beta) \in K^2$ et $(X, Y) \in E^2$, on a:

$$u(\alpha X + \beta Y) \underset{\substack{\uparrow \\ \text{d'après (i) déf. 8.1}}}{=} u(\alpha X) + u(\beta Y) \underset{\substack{\uparrow \\ \text{d'après (ii) déf. 8.1}}}{=} \alpha u(X) + \beta u(Y)$$

(*)

Démonstration de la Proposition 8.3: Non

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$ et soit $\{V_1, V_2, \dots, V_m\}$ une base de E .

$$u(E) := \left\{ u(x) \mid x = \sum_{i=1}^m \alpha_i \cdot V_i \in E, \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \in \mathbb{R} \right\}$$

(car $\{V_1, V_2, \dots, V_m\}$ engendre E)

$$= \left\{ u\left(\sum_{i=1}^m \alpha_i V_i\right), \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \in \mathbb{R} \right\}$$

$$= \left\{ \sum_{i=1}^m \alpha_i u(V_i), \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_m \in \mathbb{R} \right\} \text{ (car } u \text{ linéaire)}$$

$$= \text{ensemble des combinaisons linéaires des vecteurs } u(V_1), u(V_2), \dots, u(V_m)$$

or on a vu (cf. Proposition 1.4) que l'ensemble des combinaisons linéaires de n vecteurs d'un ensemble (F) est un sev de cet ensemble.

Exemple 11:

$$u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$$

$$(x, y) \mapsto u(x, y) = (x+y; x-y; x)$$

$$u(1, 0) = (1, 1, 1) \text{ et } u(0, 1) = (1, -1, 0)$$

Vérifions si la famille $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ est libre:

$$\text{Soient } \alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{R} \mid \alpha_1 (1, 1, 1) + \alpha_2 (1, -1, 0) = (0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow (\alpha_1 + \alpha_2; \alpha_1 - \alpha_2; \alpha_1) = (0, 0, 0)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \alpha_1 + \alpha_2 = 0 \\ \alpha_1 - \alpha_2 = 0 \\ \alpha_1 = 0 \end{cases} \Rightarrow \alpha_2 = \alpha_1 = 0$$

La famille $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}$ est donc libre, son rang est donc 2 (car 2 est le nbre max de vecteurs libres de la famille). De plus, $\text{rang}(u) = 2 \neq 3 = \dim(\mathbb{R}^3)$ donc u non surjective.

Démonstration de la Proposition 8.4.

Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$.

$$\text{Rang}(u) = \dim(F) \stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} \dim(\text{Im}(u)) = \dim(F)$$

$\Leftrightarrow \text{Im}(u) = F$ (En effet soit A un ev et B un sev de A

$$\dim B = \dim A \Leftrightarrow B = A$$

ici $\text{Im}(u)$ est un sev de F)

$$\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} u(E) = F$$

$$\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} \{y \in F \mid \exists x \in E \text{ tel que } u(x) = y\} = F$$

$$\stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} u \text{ surjective.} \quad \square$$

Démonstration de la Proposition 8.5.

Soient $x, y \in \text{Ker}(u)$ et soit $\lambda \in \mathbb{R}$. On a

$$\begin{cases} u(x+y) \stackrel{\text{car } u \text{ linéaire}}{=} u(x) + u(y) \stackrel{\text{car } x, y \in \text{Ker}(u)}{=} 0 + 0 = 0 \text{ donc } x+y \in \text{Ker}(u) \end{cases}$$

$$\begin{cases} u(\lambda x) \stackrel{\text{car } u \text{ linéaire}}{=} \lambda \cdot u(x) \stackrel{\text{car } x \in \text{Ker}(u)}{=} \lambda \cdot 0 = 0 \text{ donc } \lambda \cdot x \in \text{Ker}(u) \end{cases}$$

Ainsi $\text{Ker}(u)$ est un sev de E . □

Démonstration de la Proposition 8.6.

1/ Soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$ telle que u soit injective.

Soit $x \in \text{Ker}(u)$ donc $u(x) = 0 = u(0_E)$ (car on a vu que $u(0_E) = 0_F$). Comme u est injective, on a

$$u(x) = u(0_E) \Rightarrow x = 0_E \text{ c'est-à-dire } \text{Ker}(u) = \{0_E\}.$$

2/ Supposons que $\text{Ker}(u) = \{0_E\}$.

Soient $x, x' \in E$ / $u(x) = u(x')$ alors

$$u(x) - u(x') = 0_F \quad (\stackrel{u \text{ linéaire}}{=} u(x) + u(-x')) = 0_F$$

$$\stackrel{u \text{ linéaire}}{=} u(x - x') = 0_F \quad \Rightarrow x - x' \in \text{Ker}(u),$$

$$\text{Comme } \text{Ker}(u) = \{0_E\} \Rightarrow x - x' = 0_E \quad \Rightarrow x = x'$$

Donc u est injective.

(*) Exercice:

Soient V_1, V_2, \dots, V_p p vecteurs linéairement dépendants de E et soit $u \in \mathcal{L}(E, F)$.

On veut montrer que les vecteurs $u(V_1), u(V_2), \dots, u(V_p)$ sont linéairement dépendants.

$$\text{Soient } \alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_p \in \mathbb{R} \text{ / } \sum_{i=1}^p \alpha_i u(V_i) = 0_F$$

$$\Rightarrow u\left(\sum_{i=1}^p \alpha_i V_i\right) = 0_F \quad \text{car } u \text{ linéaire}$$

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^p \alpha_i V_i = 0_E$$

Comme $\{V_1, V_2, \dots, V_p\}$ est une famille liée, les α_i ne sont pas tous nuls et donc $\{u(V_1), u(V_2), \dots, u(V_p)\}$ est une famille liée.

Exemple 13:

$$1/ f(1, 1) = (1, 2, -2) ; f(1; -1) = (-1, 2, 4)$$

$$\text{d'où } M = \begin{pmatrix} f(1, 1) & f(1; -1) \end{pmatrix} = \begin{matrix} e_1 \\ e_2 \\ e_3 \end{matrix} \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 2 \\ -2 & 4 \end{pmatrix}$$

(où $\{e_1, e_2, e_3\}$ base canonique).

2/ Calculons les coordonnées du vecteur $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ dans la base

$$\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{On a } \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \alpha \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} 3 = \alpha + \beta & (1) \\ 2 = \alpha - \beta & (2) \end{cases}$$

$$(1) \Rightarrow \alpha = 3 - \beta$$

$$(2) \Rightarrow 2 = 3 - 2\beta \Leftrightarrow \beta = \frac{1}{2}$$

$$\text{donc } \alpha = \frac{5}{2}$$

Donc les coordonnées du vecteur $\begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$ dans la base $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}; \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ sont $\left(\frac{5}{2}; \frac{1}{2} \right)$.

$$\begin{aligned} \text{Donc l'image du vecteur } \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} \text{ est } M \cdot \begin{pmatrix} \frac{5}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} \\ = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{5}{2} \\ \frac{1}{2} \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} \frac{5}{2} - \frac{1}{2} \\ 5 + 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\text{Finalement } f(3, 2) = (2; 6; -3).$$

Autre méthode: Écrire la matrice A représentative de f dans la base canonique au départ et à l'arrivée puis calculer $A \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix}$.

$$\text{On a } A = \begin{pmatrix} f(1, 0) & f(0, 1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 0 \\ 1 & -3 \end{pmatrix}$$

$$\text{et } A \cdot \begin{pmatrix} 3 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 6 \\ -3 \end{pmatrix} \text{ soit } f(3, 2) = (2; 6; -3).$$

□

Rappel: Expliquez que $M^x N = T$
 $\begin{pmatrix} m, p \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} p, n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} m, n \end{pmatrix}$